

Теория возмущений для линейных уравнений.

Начнем с простейшего уравнения первого порядка:

$$\dot{x} = \lambda x. \quad (1)$$

Точка здесь обозначает производную по времени t . Для небольших t решение может быть получено простыми итерациями:

$$x(t) = x(0) + x^{(1)}, \quad x^{(1)} = x(0)\lambda t + x^{(2)}, \quad x^{(2)} = x(0)(\lambda t)^2 + x^{(3)} \dots \quad (2)$$

С другой стороны, для малых временных интервалов ϵ уравнение (1) означает следующее:

$$x(t + \epsilon) = (1 + \epsilon\lambda)x(t). \quad (3)$$

Очевидным следствием этого равенства, вместе со вторым замечательным пределом, является соотношение:

$$x(t) = (1 + \epsilon\lambda)^{t/\epsilon} x(0) = e^{\lambda t} x(0). \quad (4)$$

Сравнивая с (2), мы получаем известное разложение числа e .

Очевидным является обобщение (4) для диагональных матриц: пусть \mathbf{x} - N - компонентный вектор:

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_N \end{pmatrix}, \quad (5)$$

Уравнение

$$\dot{\mathbf{x}} = \hat{\Lambda} \mathbf{x}, \quad (6)$$

где

$$\hat{\Lambda} = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_N) \quad (7)$$

(то есть, диагональная матрица с элементами на диагонали $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_N)$) имеет очевидное решение:

$$\mathbf{x}(t) = (1 + \epsilon \hat{\Lambda})^{t/\epsilon} \mathbf{x}(0) = e^{\hat{\Lambda}t} \mathbf{x}(0), \quad e^{\hat{\Lambda}t} = \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 t} & 0, & 0, \dots \\ 0 & e^{\lambda_2 t}, & 0, \dots, 0 \\ \vdots & & \\ 0, 0 & , 0, & \dots, e^{\lambda_N t} \end{pmatrix} \quad (8)$$

Для любого преобразования подобия \hat{Q} матрицы \hat{M} и произвольной гладкой функции $F(\hat{M})$, имеет место матричное равенство:

$$F(\hat{M}) = \hat{Q}F(\hat{\Lambda})\hat{Q}^{-1}, \quad (9)$$

Оно доказывается прямым разложением в ряд. Предположим далее, что матрица \hat{M} – диагонализуема, преобразование подобия \hat{Q} ее диагонализует и $\hat{\Lambda}$ – диагональна, то есть, имеет вид (7). Тогда решением системы дифференциальных уравнений первого порядка с постоянными коэффициентами:

$$\dot{\mathbf{x}} = \hat{M}\mathbf{x}, \quad (10)$$

является равенство:

$$\mathbf{x}(t) = \exp(\hat{M}t)\mathbf{x}(0) = \hat{Q}F(\hat{\Lambda}t)\hat{Q}^{-1}\mathbf{x}(0). \quad (11)$$

Если же система уравнений неавтономна и имеются возмущения $\hat{V}(t)$, явно зависящие от времени:

$$\dot{\mathbf{x}} = (\hat{M} + \hat{V}(t))\mathbf{x}, \quad (12)$$

тогда обобщением равенства (3) является следующее:

$$\mathbf{x}(t) = T \exp \left[\int_0^t d\tau (\hat{M} + \hat{V}(\tau)) \right] \mathbf{x}(0), \quad (13)$$

где знак $T \exp$ обозначает упорядоченную экспоненту, определяемую в общем случае так:

$$T \exp \left[\int_0^t d\tau \hat{G}(\tau) \right] = (1 + \epsilon \hat{G}(t)) (1 + \epsilon \hat{G}(t - \epsilon)) (1 + \epsilon \hat{G}(t - 2\epsilon)) \dots \quad (14)$$

Стоит отметить, что такого рода операторы $\hat{G}(\tau)$ возникают во множестве других задач и могут действовать и в функциональном пространстве (быть операторами дифференцирования, умножения на функцию и т.д.)

Упорядоченные экспоненты в общем случае не выражаются явно как функционалы от матричнозначных функций типа $\hat{V}(\tau)$. Однако если такое возмущение мало, то осмыслена попытка разложения в ряд по $\hat{V}(\tau)$. В произведении в (14) в первом порядке по $\hat{V}(\tau)$ каждый сомножитель может быть разложен один раз, сумма по таким «инфинитезимальным» разложениям является интегральной суммой и результат первого порядка может быть представлен в виде::

$$\mathbf{x}(t) \approx e^{\hat{M}t} \mathbf{x}(0) + \int_0^t d\tau e^{\hat{M}(t-\tau)} \hat{V}(\tau) e^{\hat{M}\tau} \mathbf{x}(0). \quad (15)$$

В качестве примера рассмотрим уравнение движения осциллятора с переменной во времени частотой:

$$\ddot{x} + \omega^2 x + f(t)x = 0. \quad (16)$$

Его можно переписать как систему линейных уравнений первого порядка, приводимую к матричному виду:

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} x \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -\omega^2 - f(t) & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ v \end{pmatrix} \quad (17)$$

Пусть сначала $f(t) = 0$. Тогда диагонализующее преобразование, которое находится элементарно, комплексно и имеет вид:

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ v(t) \end{pmatrix} = \hat{Q} \begin{pmatrix} a(t) \\ a^*(t) \end{pmatrix}, \quad \hat{Q} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ i\omega & -i\omega \end{pmatrix}, \quad \hat{Q}^{-1} = \frac{i}{2\omega} \begin{pmatrix} -i\omega & -1 \\ -i\omega & 1 \end{pmatrix}, \quad (18)$$

Уравнение движения в новых «круговых» переменных a, a^* имеют простой вид:

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} a \\ a^* \end{pmatrix} = \hat{\sigma} \begin{pmatrix} a \\ a^* \end{pmatrix}, \quad \hat{\sigma} = \begin{pmatrix} i\omega & 0 \\ 0 & -i\omega \end{pmatrix}. \quad (19)$$

и также просто решаются:

$$a(t) = e^{i\omega t} a(0), \quad a^*(t) = e^{-i\omega t} a^*(0). \quad (20)$$

Вернёмся к возмущённому уравнению (17). В «круговых» переменных a, a^* оно принимает вид:

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} a \\ a^* \end{pmatrix} = [\hat{\sigma} + \hat{V}(t)] \begin{pmatrix} a \\ a^* \end{pmatrix}, \quad \hat{V}(t) = \frac{i}{2\omega} f(t) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}. \quad (21)$$

Решение эволюционной задачи с точностью до первого порядка по $f(t)$, согласно (15), представляется в виде:

$$\begin{pmatrix} a(t) \\ a^*(t) \end{pmatrix} = [\hat{U}_0(t) + \delta\hat{U}(t)] \begin{pmatrix} a(0) \\ a^*(0) \end{pmatrix}, \quad \hat{U}_0(t) = \begin{pmatrix} e^{i\omega t} & 0 \\ 0 & e^{-i\omega t} \end{pmatrix}, \quad (22)$$

$$\delta\hat{U}(t) \approx \frac{i}{2\omega} \int_0^t d\tau f(\tau) \begin{pmatrix} e^{i\omega\tau} & e^{i\omega(t-2\tau)} \\ -e^{-i\omega(t-2\tau)} & -e^{-i\omega\tau} \end{pmatrix}.$$

Возмущение решения может расти со временем и становиться немалым даже при малой амплитуде возмущения уравнения. Например, для гармонической $f(t)$ с частотой, равной удвоенной частоте осциллятора при $\omega t \gg 1$

$$f(t) = \varepsilon \cos(2\omega t), \quad \delta\hat{U}(t) \approx \frac{i\varepsilon t}{4\omega} \begin{pmatrix} 0 & e^{i\omega t} \\ -e^{-i\omega t} & 0 \end{pmatrix}. \quad (23)$$

получаем линейный со временем рост отклонения решения от невозмущённого. Это явление называется параметрическим резонансом. При $\varepsilon t/\omega \sim 1$ первый порядок теории возмущений даже при $\varepsilon \ll \omega^2$ уже не работает, и для построения решения нужны более тонкие методы (метод усреднения).